

# Extracto del libro “Telefonia” de M. Marin Salvat 1939

## Capitulo XXXIII Sistemas Mecánicos o Automáticos

Examinando las figuras 469, 471, 472, 473, 474 y 475 se ve que la selección consiste en obligar a las escobillas u órgano móvil del selector a recorrer las coordenadas del punto que, según la ley de selección, ocupa la línea en el campo de contactos. Estas coordenadas son cilíndricas en los sistemas Strowger y rotatorio, por hallarse dispuestos los contactos fijos en círculos horizontales y rectas verticales ; polares en el Ericsson, por estar dispuestos los contactos en circunferencias concéntricas y diferentes radios vectores, y cartesianas

en los sistemas panel y de relais. Los movimientos de elevación y giro de estos sistemas son reales los dos en el Strowger y virtual el de elevación en el rotatorio. En el Ericsson, ambos movimientos son reales; en el panel es real el de elevación, y en el de relais, ambos son virtuales.

Salta a la vista que las diferentes soluciones de la capacidad del campo de contactos, a la cual parecen estar subordinados los dispositivos de cada sistema, recuerdan, en cierto modo, las de los diversos sistemas de numeración, y por lo tanto podemos decir con Lubberger que la ordenación telefónica automática es la representación geométrica de un sistema de numeración cuya base halla su representación en la capacidad del campo de contactos.

Las diferentes firmas constructoras de equipos telefónicos tratan de demostrar la superioridad que resulta de la adopción de su campo de contactos, y a este fin son muy interesantes los trabajos de Damoiseau, doctor Langer, etc.

*Clasificación de los sistemas automáticos.* — Las diferencias básicas de cada uno de los sistemas anteriores pueden servir para clasificar los diferentes sistemas, pero pueden también clasificarse desde otros puntos de vista.

Por la capacidad de su campo se dividen en:

- a) Sistemas de 10 ó 5 líneas: relais.
- b) Sistemas de 100 líneas: Strowger y rotatorio 7B.
- c) Sistemas de 200 líneas: rotatorio 7A.
- d) Sistemas de 500 líneas: Ericsson y panel.

Por la naturaleza de los movimientos:

- a) Sistemas de progresión: Siemens & Halske, Automatic Electric Company.
- b) Sistemas de rotación continua: rotatorio, Ericsson, Lorimer.
- c) Sistemas de relais: R. A. T.

Por la forma con que son gobernados los órganos de selección se clasifican en:

- a) Sistemas de impulsiones directas: Strowger.
- b) Sistemas de impulsiones inversas: rotatorio, Ericsson y panel.

A su vez, estos sistemas se dividen, según su aplicación, en privados, rurales y urbanos, y éstos se subdividen en sistemas de pe-

queñas, medias y grandes redes. El rotatorio se divide en 7A para las redes medianas y grandes y 7B para las pequeñas redes. El Strowger emplea una disposición auxiliar, llamada *director*, en las grandes redes, etc., etc.

Antes de entrar en el estudio detallado de cada sistema, consideraremos sus órganos agrupados en dos clases:

- α) Organos instalados en casa del abonado.
- β) Organos instalados en la central.